



Из (1.2) и (1.3) получим связь между  $w$  и  $F$ :

$$\frac{2}{3}\varepsilon_1 \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} - \frac{8}{h^2}\varepsilon_2 F + e_1 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} = 0. \quad (1.6)$$

Из условия, что края панели закреплены в кольцевом направлении  $v(0, t) = v(b, t) = 0$ , для среднего значения кольцевого усилия будем иметь

$$T_2 = \frac{C_{22}}{b} \left[ \frac{1}{R} \int_0^b w dy + \frac{1}{2} \int_0^b \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 dy \right]. \quad (1.7)$$

В предположении, что на краях имеются условия

$$w = M_2 = F = 0, \text{ при } y = 0 \text{ и } y = b, \quad (1.8)$$

функции  $w$  и  $F$  можно искать в виде

$$W = f(t) \sin \lambda \varphi, \quad F = \varphi(t) \sin \lambda \varphi, \quad \lambda = \frac{\pi}{b}. \quad (1.9)$$

Тогда из (1.1), (1.5) и (1.7), применяя метод Галеркина, получим [2,3]

$$\begin{aligned} \frac{d^2 f}{dt^2} + \omega^2 f + \alpha_2 f^2 + \alpha_3 f^3 = 0, \\ \omega^2 = \frac{D}{\rho h}, \quad D = \left( D_{22} \lambda^4 + \frac{8C_{22}}{\pi^2 R^2} + \frac{2}{3} \frac{h \lambda^4}{\frac{2}{3} \varepsilon_1 \lambda^2 + \frac{8}{h^2} \varepsilon_2} \right), \\ \alpha_2 = \frac{3C_{22} \lambda^2}{\rho h R}, \quad \alpha_3 = \frac{3C_{22} \lambda^4}{4 \rho h}, \end{aligned} \quad (1.10)$$

нелинейная частота определяется как

$$\Omega = \omega + \chi a^2, \quad \chi = \frac{3}{8} \frac{\alpha_3}{\omega} - \frac{5}{12} \frac{\alpha_2^2}{\omega^3}. \quad (1.11)$$

Как видно из (1.10) и (1.11), коэффициент нелинейности в зависимости от физических и геометрических величин может быть и положительным, и отрицательным. Для первого случая необходимо условие

$$40 \frac{C_{22}}{R^2 D} < 1. \quad (1.12)$$

В этом случае имеется так называемый жесткий материал, а во втором – мягкий.

В качестве второго материала возьмем пьезоэлектрик  $6m2$  [4]. Если координатные оси перевернуть на  $90^\circ$ , то необходимые нам величины имеют вид

$$\sigma_y = b_{22} e_y - e_1 E_2, \quad D_2 = e_1 e_y - \varepsilon_1 E_2, \quad D_3 = \varepsilon_2 E_3. \quad (1.13)$$

Здесь уже пьезоэффект входит в выражение кольцевого усилия

$$T_2 = C_{22} \left[ \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{w}{R} + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \right] - \frac{2}{3} e_1 h \frac{\partial F}{\partial y}, \quad (1.14)$$

и уравнение относительно  $F$  запишем как

$$e_1 \frac{\partial}{\partial y} \left[ \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{w}{R} + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \right] - \frac{2}{3} \varepsilon_1 \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} + \frac{8}{h^2} \varepsilon_2 F = 0. \quad (1.15)$$

На кромках первые условия (1.8) такие же, однако вместо последнего члена должно быть  $\frac{\partial F}{\partial y} = 0$ , и выражение кольцевого усилия примет вид

$$T_2 = \left( \frac{2f}{\pi R} + \frac{1}{4} f^2 \lambda^2 \right) C, \quad C = C_{22} + \frac{he_1^2}{b \left( \frac{1}{3} \varepsilon_1 + \frac{4}{h^2} \varepsilon_2 \frac{1}{\lambda^2} \right)}. \quad (1.16)$$

Нелинейное уравнение относительно  $f$  имеет такой же вид, как (1.10), но уже с новыми

$$\omega^2 = \frac{1}{\rho h} \left( D_{22} \lambda^4 + \frac{8C}{\pi^2 R^2} \right),$$

$$\alpha_2 = \frac{3}{\rho h} \frac{\lambda^2}{\pi R} C, \quad \alpha_3 = \frac{1}{4\rho h} \lambda^4 C. \quad (1.17)$$

Здесь выражение нелинейной частоты при (1.11) будет иметь новые параметры, и условие, аналогичное (1.12), есть

$$40 \frac{C}{\pi^2 R^2 \left( D_{22} \lambda^4 + \frac{B}{\pi^2 R^2} C \right)} < 1. \quad (1.18)$$

2. Уравнение вынужденных колебаний рассмотрим для первого пьезоэлектрика.

Если предположить, что на панели действует нормальное давление  $q_0 \sin \lambda y \cos \theta t$ , то уравнением вынужденных колебаний будет

$$\frac{d^2 f}{dt^2} + 2\beta \frac{df}{dt} + \omega^2 f + \alpha_2 f^2 + \alpha_3 f^3 = \frac{q_0}{\rho h} \cos \theta t. \quad (2.1)$$

Обычно при исследовании вынужденных колебаний добавляется член, учитывающий внутреннее трение. В (2.1) таковым является  $2\beta \frac{df}{dt}$ . Изучение (2.1) проводится согласно [2]. В предположении, что  $\theta = \omega + \varepsilon$ , частное решение ищется как

$$f = a \cos(\theta t + \varepsilon), \quad (2.2)$$

тогда для амплитуды колебаний получим

$$a^2 \left[ (\varepsilon - \chi a^2)^2 + \beta^2 \right] = \frac{\bar{q}^2}{4\omega^2}, \quad \bar{q} = \frac{q_0}{\rho h}. \quad (2.3)$$

Уравнение (2.3) – кубическое относительно  $a^2$ , и в зависимости от  $\varepsilon$  при заданной амплитуде  $q_0$  характеры кривых различны. При малых  $q_0$  амплитуда  $a$  также мала и однозначна, но уже при

$$\bar{q}^2 = \frac{8\omega^2 \beta^2}{|\chi|} \quad (2.4)$$

(2.3) имеет три вещественных корня. Характер кривой  $a = a(\varepsilon)$  общеизвестен [2]. Заметим также, что максимальная амплитуда определяется как

$$a_{\max} = \frac{\bar{q}}{2\omega\beta}. \quad (2.5)$$

Вышеприведенный резонанс по известным причинам называется главным, но, как известно, нелинейность колебаний приводит к появлению ряда резонансов. В этом отношении интересен резонанс параметрического типа, т.е. если

$$\theta = \frac{\omega}{2} + \varepsilon, \quad (2.6)$$

то решение (2.1) ищется в виде [2]

$$f = a \cos \left[ \left( \omega + \frac{\varepsilon}{2} \right) t + \delta \right] \quad (2.7)$$

и для амплитуды вынужденных колебаний возможны следующие значения:

$$a = 0, \quad a^2 = \frac{1}{\chi} \left[ \frac{\varepsilon}{2} \pm \sqrt{\left( \frac{\alpha_2 \bar{q}}{6\omega^3} \right)^2 - \beta^2} \right]. \quad (2.8)$$

Характер кривой  $a = a(\varepsilon)$  здесь другой ([2], с.117, рис.33). Заметим, что в зоне, где возможны три амплитуды колебаний, значению  $a = 0$  соответствует неустойчивая ветвь.

Институт механики НАН РА

**Л. А. Мовсисян**

### **К нелинейным колебаниям цилиндрической панели из пьезоэлектрика**

Рассматриваются одномерные нелинейные свободные и вынужденные колебания цилиндрической панели из пьезоэлектриков. Определены нелинейные частоты и амплитуды колебаний.

**Լ. Ա. Մովսիսյան**

### **Պիեզոէլեկտրիկից գլանային պանելի ոչ զծային տատանումների մասին**

Դիտարկվում են երկու տեսակի պիեզոէլեկտրիկներից գլանային պանելի միաչափ երկրաչափորեն ոչ զծային ազատ և հարկադրական տատանումների խնդիրները: Ստացված են արտահայտություններ հաճախությունների և ամպլիտուդների համար:

**L. A. Movsisyan**

**About Nonlinear Vibrations of Piezoelectric  
Cylindrical Panel**

The free and forced vibrations for cylindrical panel are considered. The expressions for frequencies and amplitudes are obtained.

**Литература**

1. *Вольмир А.С.* Нелинейная динамика пластинок и оболочек. М. Наука. 1972. 432 с.
2. *Ландау Л. А., Лифшиц Е.М.* Механика. М. Наука. 1965. 203 с.
3. *Найфе А.* Введение в методы возмущений. М. Мир. 1984. 535 с.
4. *Дьелесен Э., Руайе Д.* Упругие волны в твердых телах. М. Наука. 1982. 424 с.
5. *Мовсисян Л. А.* –ДНАН РА. 1997. Т. 97. №3. С. 3-7.