

МАТЕМАТИКА

УДК 519.68:510

С. А. Нигиян, А. В. Нигиян

К логической трактовке недетерминированных конечных автоматов

(Представлено академиком Н.У. Аракеляном 18/III 2008)

**Ключевые слова:** *недетерминированный, конечный, автомат, логический, язык, программирование, интерпретатор*

В работе показано, каким образом недетерминированные конечные автоматы (см. [1]) могут быть определены как логический язык программирования (определение логического языка программирования дано в [2]). Доказано, что интерпретатор системы Пролог —  $U_0$ , не является логически полным для данного языка. Доказано также, что: существует недетерминированный конечный автомат, не имеющий оптимального стандартного представления для  $U_0$ ; каждый детерминированный конечный автомат имеет оптимальное стандартное представление для  $U_0$ ; каждое стандартное представление конечного автомата является оптимальным для  $U_0$ .

**1. Недетерминированные конечные автоматы с логической точки зрения.**

Зафиксируем три непересекающихся множества  $V$ ,  $\Pi$  и  $\Phi$ .

$V$  — счетное множество переменных.  $\Pi = \Pi_1 \cup \Pi_2 \cup \Pi_3$ , где  $\Pi_1$  — множество 1-местных предикатных символов,  $\Pi_2$  — множество 2-местных предикатных символов,  $\Pi_3$  — множество 3-местных предикатных символов:

$\Pi_1 = \{state, letter, word, initial\_state, final\_state, accept\}$ ,

$\Pi_2 = \{nil\_transition, accept\_from\}$ ,

$\Pi_3 = \{transition\}$ .

$\Phi = States \cup Letters \cup \{nil, append\}$  — множество функциональных символов, где  $States$  и  $Letters$  — счетные множества 0-местных функциональных символов,  $States \cap Letters = \emptyset$ ,  $nil$  — 0-местный функциональный символ,  $nil \notin States \cup Letters$ ,  $append$  — 2-местный функциональный символ.

Из элементов множеств  $V$  и  $\Phi$  строятся термы. Терм  $nil$  условимся обозначать также  $[]$ , а терм  $append(t_1, t_2)$  —  $[t_1|t_2]$ , где  $t_1, t_2$  — термы. Множество всех термов, не использующих переменных, обозначим через  $M$ . Множество  $M$  называется универсумом Эрбрана. Используя предикатные символы множества  $\Pi$  и термы, традиционным образом строятся атомы. Традиционным образом определяется формула логики предикатов первого порядка, использующая логические операции  $\neg, \&, \vee, \supset$  и кванторы  $\forall$  и  $\exists$  (см. [3]).

Опишем рассматриваемые нами интерпретации. Предметным множеством рассматриваемых интерпретаций будет множество  $M$ . Функциональные символы интерпретируются следующим образом: каждому 0-местному символу из  $\Phi$  сопоставляется он сам. Символу  $append \in \Phi$  сопоставляется отображение  $M^2 \rightarrow M$ , которое каждой паре  $(t_1, t_2) \in M^2$  ставит в соответствие терм  $append(t_1, t_2)$ . Каждому  $k$ -местному ( $k = 1, 2, 3$ ) символу из  $\Pi$  сопоставляется некоторое отображение:  $M^k \rightarrow \{true, false\}$ . Обозначим описанное множество интерпретаций через  $H$ . Отметим, что интерпретации из  $H$  могут отличаться одна от другой лишь значениями, сопоставляемыми символам множества  $\Pi$ .

Пусть  $E$  замкнутая формула и  $I$  интерпретация из  $H$ . Через  $I(E)$  условимся обозначать значение формулы  $E$  на интерпретации  $I$ . Если  $I(E) = true$ , то интерпретация  $I$  называется моделью формулы  $E$ . Пусть  $E$  и  $E'$  замкнутые формулы. Будем говорить, что формула  $E'$  логически следует из формулы  $E$ , и обозначать это  $E \models E'$ , если любая интерпретация из  $H$  является моделью формулы  $E \supset E'$ .

Логическая программа  $P$  (далее просто программа) есть последовательность предложений  $D_1, \dots, D_n, n > 0$ . Предложение  $D \in \{D_1, \dots, D_n\}$  является либо фактом  $B$ , либо правилом  $B:-B_1, \dots, B_m$ , которое является импликацией  $B_1 \& \dots \& B_m \supset B$ , где  $B, B_1, \dots, B_m$  — атомы,  $m > 0$ . Программе  $P$  сопоставляется формула

$$\forall x_1 \dots \forall x_v (D_1 \& \dots \& D_n),$$

где  $x_1, \dots, x_v$  — переменные, использованные в предложениях  $D_1, \dots, D_n$ ,  $v \geq 0$ .

Запрос  $Q$  имеет вид  $?-C_1, \dots, C_k$ , где  $C_i$  — атом,  $i = 1, \dots, k, k > 0$ . Запросу  $Q$  сопоставляется формула

$$\exists y_1 \dots \exists y_s (C_1 \& \dots \& C_k),$$

где  $y_1, \dots, y_s$  — переменные, использованные в атомах  $C_1, \dots, C_k, s \geq 0$  (см. [3]).

Определим множество недетерминированных конечных автоматов *Automata*. Недетерминированный конечный автомат  $A$  есть пятерка  $(\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

$\Xi$  — конечное множество состояний,  $\Xi \subset States$ ,  $\Xi \neq \emptyset$ ;

$\Sigma$  — конечный алфавит входных символов,  $\Sigma \subset Letters$ ,  $\Sigma \neq \emptyset$ ;

$\delta : \Xi \times (\Sigma \cup \{nil\}) \rightarrow 2^\Xi$  — функция переходов, где  $2^\Xi$  — множество всех подмножеств множества  $\Xi$ ;

$q_0$  — начальное состояние,  $q_0 \in \Xi$ ;

$F$  — множество заключительных состояний,  $F \subset \Xi$ .

Определим множество слов  $Words_\Sigma$ . Множество  $Words_\Sigma$  есть наименьшее множество, удовлетворяющее следующим условиям:

1.  $[] \in Words_\Sigma$ ;

2.  $a \in \Sigma, \omega \in Words_\Sigma \Rightarrow [a|\omega] \in Words_\Sigma$ .

Пару  $(q, \omega)$ , где  $q \in \Xi, \omega \in Words_\Sigma$ , назовем конфигурацией автомата  $A$ . Будем говорить, что из конфигурации  $(q, \omega)$  непосредственно выводима конфигурация  $(q', \omega)$ , где  $q, q' \in \Xi, \omega \in Words_\Sigma$ , и обозначать это  $(q, \omega) \rightarrow (q', \omega)$ , если  $q' \in \delta(q, nil)$ . Будем говорить, что из конфигурации  $(q, [a|\omega])$  непосредственно выводима конфигурация  $(q', \omega)$ , где  $q, q' \in \Xi, a \in \Sigma, \omega \in Words_\Sigma$ , и обозначать это  $(q, [a|\omega]) \rightarrow (q', \omega)$ , если  $q' \in \delta(q, a)$ .

Будем говорить, что из конфигурации  $K$  выводима конфигурация  $K'$ , и обозначать это  $K \rightarrow\rightarrow K'$ , если существует конечная последовательность конфигураций  $K_0, K_1, \dots, K_r$  ( $r \geq 0$ ) такая, что  $K_0 = K, K_r = K'$ , и  $K_i \rightarrow K_{i+1}, i = 0, \dots, r - 1$ .

Определим язык  $L(A), L(A) \subset Words_\Sigma$ , распознаваемый недетерминированным конечным автоматом  $A$ :

$$L(A) = \{\omega | \omega \in Words_\Sigma \text{ и } (q_0, \omega) \rightarrow\rightarrow (q, nil), \text{ где } q \in F\}.$$

Опишем программу  $P_A$ , которую сопоставим недетерминированному конечному автомату  $A$ . Программа  $P_A$  является последовательностью, состоящей из следующих предложений:

если  $a \in \Sigma$ , то  $letter(a) \in P_A$ ;

если  $q \in \Xi$ , то  $state(q) \in P_A$ ;

если  $q \in F$ , то  $final\_state(q) \in P_A$ ;

$initial\_state(q_0) \in P_A$ ;

если  $q' \in \delta(q, a)$ , где  $q, q' \in \Xi, a \in \Sigma$ , то  $transition(q, a, q') \in P_A$ ;

если  $q' \in \delta(q, nil)$ , где  $q, q' \in \Xi$ , то  $nil\_transition(q, q') \in P_A$ ;

следующие предложения принадлежат  $P_A$  для каждого автомата  $A \in Automata$ :

$word([])$

$word([L|W]) :- letter(L), word(W)$

$accept\_from(S, []):-final\_state(S)$   
 $accept\_from(S, [L|W]):-state(S), letter(L), word(W), transition(S, L, S1), state(S1),$   
 $accept\_from(S1, W)$   
 $accept\_from(S, W):-state(S), word(W), nil\_transition(S, S1), state(S1),$   
 $accept\_from(S1, W)$   
 $accept(W):-word(W), initial\_state(S), accept\_from(S, W),$   
 где  $L, S, S1, W \in V$ .

Программа  $P_A$  называется стандартным представлением автомата  $A$ . Очевидно, что два стандартных представления автомата  $A$  могут отличаться одно от другого только порядком их предложений.

Логический язык программирования (определение см. в [2]), который соответствует недетерминированным конечным автоматам, определяется шестеркой  $M, V, \Pi, \Phi, Prog, \Delta$ , где множества  $M, V, \Pi, \Phi$  определены выше;  $Prog = \{P_A | A \in Automata\}$  есть множество программ, состоящее из всех стандартных представлений всех недетерминированных конечных автоматов множества  $Automata$ ;  $\Delta$  — отображение, которое по каждой программе  $P_A \in Prog$ , где  $A \in Automata$ , определяет множество соответствующих ей запросов,  $\Delta(P_A) = \{?-accept(\omega) | \omega \in Words_\Sigma\}$ .

**Теорема 1.** Пусть  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  — недетерминированный конечный автомат,  $P_A$  — его некоторое стандартное представление и  $\omega \in Words_\Sigma$ . Тогда:

$$\omega \in L(A) \Leftrightarrow P_A \models ?-accept(\omega).$$

Доказательство теоремы 1 опускается.

## 2. Недетерминированные конечные автоматы и интерпретатор системы

**Пролог.** Пусть  $U_0$  — интерпретатор системы Пролог (см. [4, 5]). Если интерпретатор  $U_0$  останавливается на программе  $P$  и запросе  $Q$  (с положительным или отрицательным ответом), то будем говорить, что  $U_0(P, Q)$  определено, иначе  $U_0(P, Q)$  не определено.

**Теорема 2.** а) Существует такой недетерминированный конечный автомат  $A$  и такое  $\omega \in L(A)$ , что для любого стандартного представления  $P_A$  будем иметь:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  не определено.

б) Существует такой недетерминированный конечный автомат  $A$  и такое  $\omega \notin L(A)$ , что для любого стандартного представления  $P_A$  будем иметь:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  не определено.

**Доказательство.** (а) Рассмотрим недетерминированный конечный автомат  $A$ :

$$A = (\{q_0, q_1, q_2, q_3\}, \{a, b\}, \delta, q_0, \{q_3\}),$$

где  $\delta$  определяется следующим образом:

$$\begin{aligned}
\delta(q_0, a) &= \{q_1\}, & \delta(q_0, b) &= \emptyset, & \delta(q_0, nil) &= \emptyset, \\
\delta(q_1, a) &= \emptyset, & \delta(q_1, b) &= \emptyset, & \delta(q_1, nil) &= \{q_2, q_3\}, \\
\delta(q_2, a) &= \{q_3\}, & \delta(q_2, b) &= \emptyset, & \delta(q_2, nil) &= \{q_1\}, \\
\delta(q_3, a) &= \emptyset, & \delta(q_3, b) &= \{q_1\}, & \delta(q_3, nil) &= \{q_3\}.
\end{aligned}$$

Покажем, что  $[a, b, a] \in L(A)$ , т.е. покажем, что из конфигурации  $(q_0, [a, b, a])$  выводима конфигурация  $(q_3, nil)$ . Действительно,

$$(q_0, [a, b, a]) \rightarrow (q_1, [b, a]) \rightarrow (q_3, [b, a]) \rightarrow (q_1, [a]) \rightarrow (q_2, [a]) \rightarrow (q_3, nil).$$

Можно показать, что для любого стандартного представления  $P_A$  автомата  $A$   $U_0(P_A, ?-accept([a, b, a]))$  не определено.

**(b)** Здесь рассматривается тот же автомат  $A$ , что и в пункте (a) и  $[a, b, a, a] \notin L(A)$ . Можно показать, что для любого стандартного представления  $P_A$  автомата  $A$   $U_0(P_A, ?-accept([a, b, a, a]))$  не определено. Теорема 2 доказана.

Стандартное представление  $P_{A_{opt}}$  недетерминированного конечного автомата  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  назовем оптимальным стандартным представлением для  $U_0$ , если для любого стандартного представления  $P_A$  автомата  $A$  и любого  $\omega \in Words_\Sigma$  имеем:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  определено  $\Rightarrow U_0(P_{A_{opt}}, ?-accept(\omega))$  определено.

**Теорема 3.** *Существует недетерминированный конечный автомат  $A$ , не имеющий оптимального стандартного представления для  $U_0$ .*

**Доказательство.** Рассмотрим следующий недетерминированный конечный автомат  $A$ :

$$A = (\{q_0, q_1, q_2, q_3\}, \{a\}, \delta, q_0, \{q_3\}),$$

где  $\delta$  определяется следующим образом:

$$\begin{aligned}
\delta(q_0, a) &= \{q_1\}, & \delta(q_0, nil) &= \emptyset, \\
\delta(q_1, a) &= \emptyset, & \delta(q_1, nil) &= \{q_2, q_3\}, \\
\delta(q_2, a) &= \{q_3\}, & \delta(q_2, nil) &= \{q_1\}, \\
\delta(q_3, a) &= \emptyset, & \delta(q_3, nil) &= \{q_3\}.
\end{aligned}$$

Легко видеть, что  $L(A) = \{[a], [a, a]\}$ . Можно показать, что для любого стандартного представления  $P_A$  автомата  $A$  имеет место только одно из трех:

- |    |                              |                |
|----|------------------------------|----------------|
| a) | $U_0(P_A, ?-accept([a]))$    | определено,    |
|    | $U_0(P_A, ?-accept([a, a]))$ | не определено; |
| b) | $U_0(P_A, ?-accept([a]))$    | не определено, |
|    | $U_0(P_A, ?-accept([a, a]))$ | определено;    |
| c) | $U_0(P_A, ?-accept([a]))$    | не определено, |
|    | $U_0(P_A, ?-accept([a, a]))$ | не определено. |

Отсюда будет следовать, что автомат  $A$  не имеет оптимального стандартного представления для  $U_0$ . Действительно, если бы оптимальное стандартное представление  $P_{A_{opt}}$  существовало, то для него должно было выполняться следующее:

$$\begin{aligned} U_0(P_{A_{opt}}, ?-accept([a])) & \text{ определено,} \\ U_0(P_{A_{opt}}, ?-accept([a, a])) & \text{ определено,} \end{aligned}$$

чего не может быть. Теорема 3 доказана.

Пусть  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  – недетерминированный конечный автомат.

Будем говорить, что состояние  $q \in \Xi$  достижимо из начального состояния  $q_0$ , если существует такое  $\omega \in Words_\Sigma$ , что  $(q_0, \omega) \rightarrow \rightarrow (q, nil)$ .

Будем говорить, что автомат  $A$  имеет  $nil$ -цикл, если существует такая последовательность состояний  $q, q_1, \dots, q_n, n \geq 0$ , автомата  $A$ , что:

$$\begin{aligned} q_1 \in \delta(q, nil), q_2 \in \delta(q_1, nil), \dots, q_n \in \delta(q_{n-1}, nil), q \in \delta(q_n, nil), \text{ если } n > 0, \text{ и} \\ q \in \delta(q, nil), \text{ если } n = 0. \end{aligned}$$

Будем говорить, что  $nil$ -цикл автомата  $A$  достижим, если состояние  $q$  достижимо из начального состояния  $q_0$ .

**Теорема 4.** Пусть  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  – недетерминированный конечный автомат без достижимых  $nil$ -циклов. Тогда для любого его стандартного представления  $P_A$  и любого  $\omega \in Words_\Sigma$  имеем:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  определено.

Доказательство теоремы 4 опускается.

### 3. Детерминированные конечные автоматы и интерпретатор системы

**Пролог.** Недетерминированный конечный автомат  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  называется детерминированным конечным автоматом, если:

1. для любых  $q \in \Xi$  и  $a \in \Sigma \cup \{nil\}$  имеем: мощность множества  $\delta(q, a) \leq 1$ ;
2. для любого  $q \in \Xi$  имеем:  $\delta(q, nil) \neq \emptyset \Rightarrow$  для любого  $a \in \Sigma, \delta(q, a) = \emptyset$ .

**Теорема 5.** а) Существуют такой детерминированный конечный автомат  $A$ , такое  $\omega \in L(A)$  и такое его стандартное представление  $P_A$ , что  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  не определено.

б) Существуют такой детерминированный конечный автомат  $A$  и такое  $\omega \notin L(A)$ , что для любого стандартного представления  $P_A$  будем иметь:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  не определено.

**Доказательство.** (а) Рассмотрим следующий детерминированный конечный автомат  $A$ :

$$A = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{a, b\}, \delta, q_0, \{q_2\}),$$

где  $\delta$  определяется следующим образом:

$$\begin{aligned} \delta(q_0, a) &= \{q_2\}, & \delta(q_0, b) &= \{q_1\}, & \delta(q_0, nil) &= \emptyset, \\ \delta(q_1, a) &= \emptyset, & \delta(q_1, b) &= \emptyset, & \delta(q_1, nil) &= \{q_1\}, \\ \delta(q_2, a) &= \emptyset, & \delta(q_2, b) &= \emptyset, & \delta(q_2, nil) &= \{q_2\}. \end{aligned}$$

Легко видеть, что  $[a] \in L(A) = \{[a]\}$ . Покажем, что, если  $\omega = [a]$ , то существует такое стандартное представление  $P_A$  автомата  $A$ , что  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  не определено. Пусть  $P_A$  удовлетворяет следующему условию:

правило

$$accept\_from(S, W) :- state(S), word(W), nil\_transition(S, S1), state(S1), \\ accept\_from(S1, W)$$

встречается раньше правила

$$accept\_from(S, [ ]):- final\_state(S)$$

в стандартном представлении  $P_A$  автомата  $A$ .

Можно показать, что интерпретатор  $U_0$  на  $P_A$  и  $?-accept([a])$  функционирует бесконечно.

**(b)** Здесь рассматривается автомат  $A$  из доказательства пункта (a) и  $[b] \notin L(A)$ . Можно показать, что для любого стандартного представления  $P_A$  автомата  $A$  будем иметь:  $U_0(P_A, ?-accept([b]))$  не определено. Теорема 5 доказана.

**Теорема 6.** *Всякий детерминированный конечный автомат  $A$  имеет оптимальное стандартное представление  $P_{Aopt}$  для  $U_0$ , и, если  $\omega \in L(A)$ , то  $U_0(P_{Aopt}, ?-accept(\omega))$  определено.*

**Доказательство.** Можно показать, что всякое стандартное представление  $P_A$  детерминированного конечного автомата  $A$ , в последовательности предложений которого правило

$$accept\_from(S, [ ]):- final\_state(S)$$

встречается раньше правила

$$accept\_from(S, W) :- state(S), word(W), nil\_transition(S, S1), state(S1), \\ accept\_from(S1, W),$$

является оптимальным стандартным представлением для  $U_0$  и, если  $\omega \in L(A)$ , то  $U_0(P_{Aopt}, ?-accept(\omega))$  определено. Теорема 6 доказана.

Недетерминированный конечный автомат  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  называется конечным автоматом, если:

1. для любых  $q \in \Xi$  и  $a \in \Sigma$  имеем: мощность множества  $\delta(q, a)$  равна 1;
2. для любого  $q \in \Xi$  имеем:  $\delta(q, nil) = \emptyset$ .

**Теорема 7.** *Пусть  $A = (\Xi, \Sigma, \delta, q_0, F)$  – конечный автомат. Тогда для любого его стандартного представления  $P_A$  и любого  $\omega \in Words_\Sigma$ , имеем:  $U_0(P_A, ?-accept(\omega))$  определено.*

Справедливость теоремы 7 следует из теоремы 4.

Ереванский государственный университет

С. А. Нигиян, А. В. Нигиян

**К логической трактовке недетерминированных конечных автоматов**

В работе показано, каким образом недетерминированные конечные автоматы могут быть определены как логический язык программирования. Доказано, что интерпретатор системы Пролог -  $U_0$ , не является логически полным для данного языка. Доказано также, что: существует недетерминированный конечный автомат, не имеющий оптимального стандартного представления для  $U_0$ ; каждый детерминированный конечный автомат имеет оптимальное стандартное представление для  $U_0$ ; каждое стандартное представление конечного автомата является оптимальным для  $U_0$ .

Ս. Ա. Նիգիյան, Ա. Վ. Նիգիյան

**Ոչ դերերմինացված վերջավոր ավտոմատների փրամաբանական մեկնաբանության մասին**

Աշխարանքում ցույց է փրված, թե ինչպես ոչ դերերմինացված վերջավոր ավտոմատները կարող են սահմանվել որպես ծրագրավորման փրամաբանական լեզու: Ապացուցված է, որ Պրոլոգ համակարգի  $U_0$  ինտերպրետատորը փրամաբանորեն լրիվ չէ այդ լեզվի համար: Ապացուցված է նաև, որ գոյություն ունի ոչ դերերմինացված վերջավոր ավտոմատ, որը չունի օպտիմալ սրանդարտ ներկայացում  $U_0$ -ի համար, իսկ ամեն մի դերերմինացված վերջավոր ավտոմատ ունի օպտիմալ սրանդարտ ներկայացում  $U_0$ -ի համար, եւ վերջավոր ավտոմատի յուրաքանչյուր սրանդարտ ներկայացում օպտիմալ է  $U_0$ -ի համար:

S. A. Nigiyan, A. V. Nigiyan

**On Logical Interpretation of Nondeterministic Finite Automata**

In this paper it is shown how the nondeterministic finite automata can be defined as a logic programming language. It is proved that the interpreter of PROLOG system  $U_0$  is not logically complete for this language. It is also proved that there exists such a nondeterministic finite automaton which has not the optimal standard representation for  $U_0$ , but every deterministic finite automaton has optimal standard representation for  $U_0$ , and every standard representation of finite automaton is optimal for  $U_0$ .



## Литература

1. *Aho A.V., Sethi R., Ullman J.D.* Compilers. Principles, Techniques, and Tools. Addison-Wesley Pub. Comp. Inc. 1985. (рус. пер. *Ахо А., Сети Р., Ульман Дж.* Компиляторы: принципы, технологии, инструменты. М. Изд. дом "Вильямс". 2001. 768 с.).
2. *Нигиян С.А., Хачоян Л.О., Нигиян А.В.* - ДНАН Армении. 2007. Т. 107. N1. С. 20-25.
3. *Lloyd J.W.* Foundations of Logic Programming. Springer-Verlag. 1984. 120 p.
4. *Нигиян С.А.* - Программирование. 1994. N2. С. 64-73 (анг. пер. *Nigiyan S.A.* - Programming and Computer Software. 1994. V. 20. N2. P. 69-75).
5. *Bratko I.* Prolog Programming for Artificial Intelligence. Addison-Wesley Pub. Comp., Inc. 1986. (рус. пер. *Братко И.* Программирование на языке Пролог для искусственного интеллекта. М. Мир.1990. 560 с.).